

Programmation Système

Stéphanie Moreaud






`stephanie.moreaud@labri.fr`
Département d'informatique
IUT Bordeaux 1

Plan du cours

- 1 Introduction
- 2 Complément de langage C
- 3 Vue générale d'un système d'exploitation
- 4 Généralités sur les processus UNIX
- 5 Gestion des processus sous UNIX
- 6 Communication par signaux
- 7 Communication des processus par tubes
- 8 Mémoire partagée
- 9 Processus légers (threads)

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Bibliographie

-  RIFFLET (J.-M.) et YUNÈS (J.-B.), *UNIX Programmation et communication*. Dunod, 2003.
-  BILLAUD (M.), *Programmation système et réseau*.
Polycopié de cours,
<http://www.labri.fr/perso/billaud/>.
-  NAMYST (R.), *Cours de programmation système*.
-  BILLAUD (M.) et PIERRE (R.), *Supports de cours et TDs*.
-  ZEITOUN (M.), *Cours de programmation système*.
<http://www.labri.fr/perso/zeitoun/enseignement/current/INF355-0809.pdf>.

Remerciements à Pierre Ramet, Michel Billaud et Kristian Kocher

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Utilisation de processus

Processus UNIX classiques (*lourds*) créés par **copies indépendantes** d'un processus père.

- copie des ressources du processus père
- ressources séparées (espace mémoire, descripteurs,...)

Avantage

- Synchronisation "facile", pas de risque d'écrasement des données d'un autre processus.

Inconvénients

- Performances : duplication coûteuse
- Communication réduite
 - tubes
 - mémoire partagée (difficile)
 - nécessite des recopies, des protocoles compliqués...

Les processus légers (threads)

Définition d'un mécanisme permettant d'avoir plusieurs fils d'exécution (**threads**) dans un même espace de ressources *non dupliquées*

Les processus couvrent 2 aspects

- **unité d'encapsulation** : conteneur de certaines ressources
 - espace d'adressage, descripteurs de fichiers,...
 - **unités d'exécution, *thread*** : exécution d'un programme, aspect pris en compte par l'ordonnanceur
- contrôle d'exécution propre à chaque thread :
- contexte d'exécution (état des registres), attribut d'ordonnancement, pile d'exécution, masque de signaux,...

Les processus légers (threads)

Plusieurs threads dans un processus :

- création des threads plus légère
- vocation à communiquer entre eux, partage de données, communication efficace !
- nécessité d'utiliser des mécanismes de synchronisation :
 - exclusion mutuelle (mutex), sémaphores, et conditions ...

Exemple d'utilisation :

- partage de données volumineuses
- parallélisme
- gestion des entrées utilisateurs (interfaces graphiques/programme principal), entrées multiples (multiplexage)
- simplification des protocoles de communication

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Threads POSIX

Interface POSIX pour la gestion et la manipulation des threads

- assez grosse API (plus de 50 fonctions)
- bibliothèque pthread, en-tête :

```
#include <pthread.h>
```

```
compilation avec -lpthread
```

- en général, valeur de retour est 0 si OK

Plus d'informations : `man pthreads`

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - **Gestion des threads**
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Gestion des threads : Création

Création d'un nouveaux processus léger : `pthread_create`

```
pthread_create()
```

```
1  int pthread_create(pthread_t * thread ,  
2                          pthread_attr_t * attr ,  
3                          void * (*start_routine)(void *),  
4                          void * arg);
```

- `thread` : identificateur du thread rempli par l'appel, (unique pour le processus)
- `attr` : permet de changer les attributs (priorité, ordonnancement, etc.), modifie le fonctionnement
- `start_routine` : fonction de démarrage du thread.
- `arg` : pointeur sur les arguments de cette fonction.

Gestion des threads : Terminaison

La terminaison du processus léger se fait avec code de retour :

- par appel à la fonction `pthread_exit()`
- lorsque la fonction associée au thread se termine par `return retval` (appel implicite à `pthread_exit`)

La fonction `pthread_join()` permet au processus d'attendre la fin d'un processus léger, et de récupérer son code de retour.

- équivalent du `wait()` pour les processus

Les ressources du processus ne sont libérées qu'à la terminaison du dernier thread.

`pthread_join()` et `pthread_exit()`

```
1 void pthread_exit(void *retval);  
2 int pthread_join(pthread_t th, void **thread_return);
```

Gestion des threads

hello.c (1/2)

```
1 void *thread_hi(void* nb);
2 void *thread_bonjour(void* nb);
3
4 int main(int argc, char**argv)
5 {
6     pthread_t tid[2];
7     int i=1, j=2;
8     void *ret_val, ret_val2;
9
10    /*creation deux deux threads */
11    printf("processus_%i_cree_2_threads_et_les_attends\n", getpid());
12    int ret = pthread_create(&tid[0], NULL, thread_hi, (void*)i);
13    int ret2 = pthread_create(&tid[1], NULL, thread_bonjour, (void*)j);
14    if (ret || ret2) {
15        fprintf(stderr, "Probleme_lors_de_la_creation_d'un_thread\n");
16        return 1;
17    }
18
19    ret = pthread_join(tid[0], &ret_val);
20    ret2 = pthread_join(tid[1], &ret_val2);
21    if (ret || ret2) {
22        fprintf(stderr, "Erreur_lors_de_l'attente_d'un_thread\n");
23        return 1;
24    }
25    printf("Le_thread_1_s'est_termine_avec_le_code_%d\n", (int)ret_val);
26    printf("Le_thread_2_s'est_termine_avec_le_code_%d\n", (int)ret_val2);
27    return 0;
28 }
```

Gestion des threads

hello.c (2/2)

```
1 void *thread_hi(void* nb)
2 {
3     int id=(int)nb;
4     printf("Hi!_je_suis_le_thread_%d_du_processus_%i\n", id, getpid());
5     return (void*)id;
6 }
7
8 void *thread_bonjour(void* nb)
9 {
10    int id=(int)nb;
11    printf("Bonjour ,_je_suis_le_thread_%d_du_processus_%i\n", id, getpid());
12    return (void*)id;
13 }
```

Exécution

```
1 processus 3125 cree deux threads et les attend
2 Hi! je suis le thread 1 du processus 3125
3 Bonjour , je suis le thread 2 du processus 3125
4 Le thread 1 s'est termine avec le code 1
5 Le thread 2 s'est termine avec le code 2
```

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Threads et partage de ressources

Les threads d'un même processus partagent de la mémoire

- facilite l'échange de données
- nécessite dans certains cas d'arbitrer l'accès aux données pour éviter les corruptions

Que se passe-t-il si deux threads écrivent simultanément dans une variable ?

Threads et partage de ressources

Le code suivant est exécuté en concurrence par 2 threads.
La variable globale `z` est partagée entre les threads.

increment.c

```
1  volatile int z;  
2  
3  void increment_compteur(){  
4      int i=0;  
5      for(i=0; i < 10000; i++){  
6          z++;  
7      }  
8      return 1;  
9  }
```

La valeur de `z` est affichée après un `pthread_join()` sur chaque thread.

Quelle valeur sera affichée ?

Threads et partage de ressources

increment.c

```
1  volatile int z;  
2  
3  void increment_compteur(){  
4      int i=0;  
5      for(i=0; i<10000; i++){  
6          z++;  
7      }  
8      return 1;  
9  }
```

Quelques résultats

```
1  La valeur de z est 12587  
2  La valeur de z est 20000  
3  La valeur de z est 12203  
4  La valeur de z est 13831  
5  La valeur de z est 12160
```

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - **Section critique**
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Les processus légers (threads)

Section critique : portion de code dans laquelle il doit être garanti qu'il n'y aura jamais plus d'un thread simultanément.

Il est nécessaire d'utiliser des sections critiques lorsqu'il y a accès à des ressources partagées par plusieurs threads.

Les **mécanismes de synchronisation** sont utilisés pour résoudre les problèmes de sections critiques et plus généralement pour bloquer et débloquer des threads suivant certaines conditions.

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Sémaphores : principe

Sémaphore : mécanisme permettant de limiter l'accès concurrent à une section critique.

- modèle inventé par **Dijkstra**, s'appuie sur :
 - un **compteur**
 - une fonction d'*acquisition*, $P()$
 - une fonction de *libération*, $V()$
- $P()$ décrémente le compteur
 - si le compteur est nul le processus/thread est bloqué.
- $V()$ incrémente le compteur
 - débloque l'un des processus/thread bloqué

Sémaphores

Un sémaphore a une infinité d'états, positifs ou nuls

- ne peut pas être négatif
- acquisition d'un sémaphore de valeur nulle
→ mise en attente du processus ou du thread jusqu'à ce qu'une libération se produise.
- "système de jetons"

Remarque : le compteur utilisé est modifiable via $P()$ et $V()$ par les threads/processus concurrents.

- implémentation spécifique de ces fonctions, assure que les modifications/lectures du compteur ne peuvent pas être effectuées simultanément par deux threads/processus.

Sémaphores : section critique

```
init_semaphore (1);
```

Déroulement

Thread 1

Thread 2

|

P();

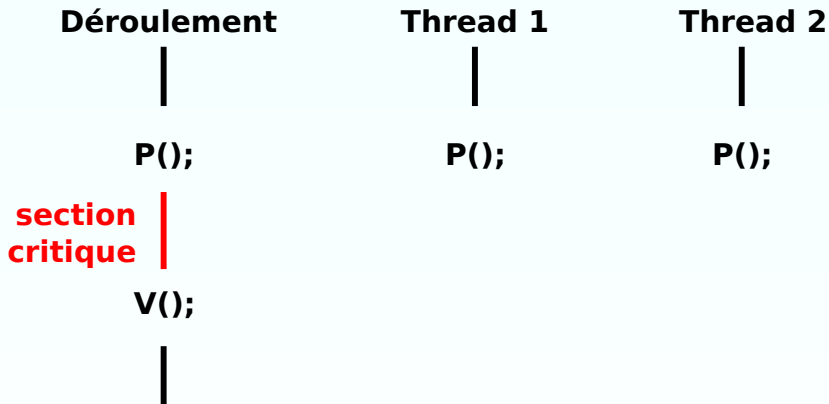
**section
critique** |

V();

|

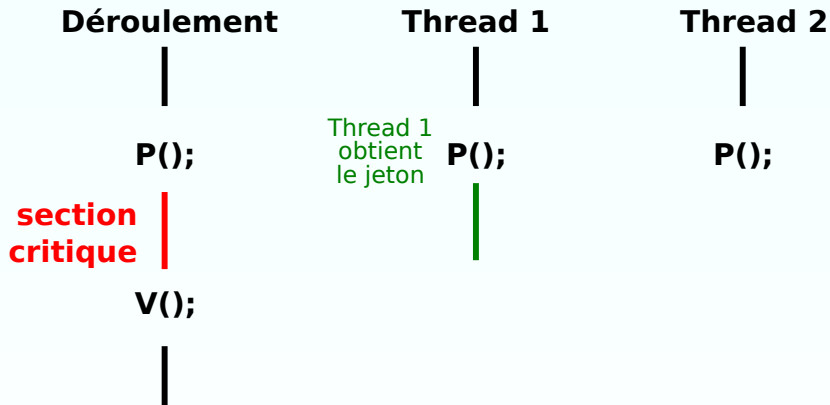
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



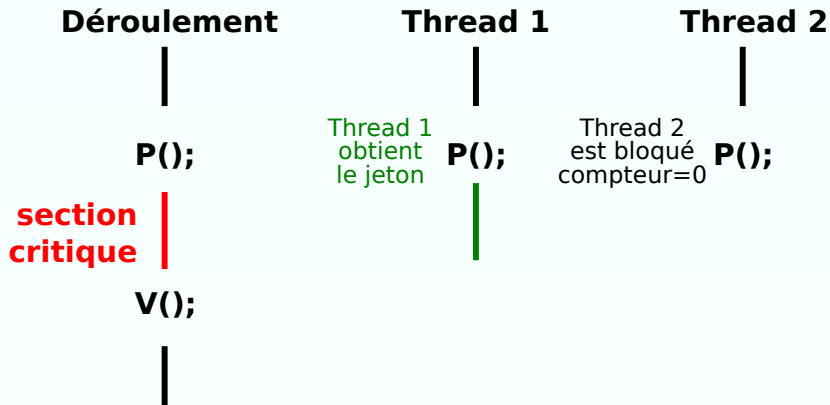
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



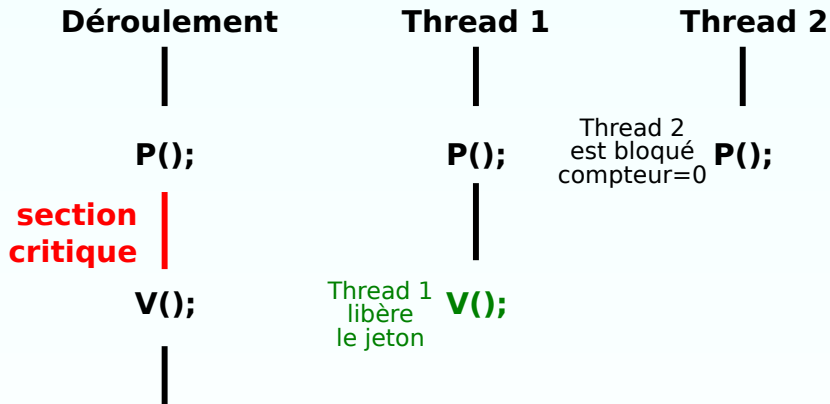
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



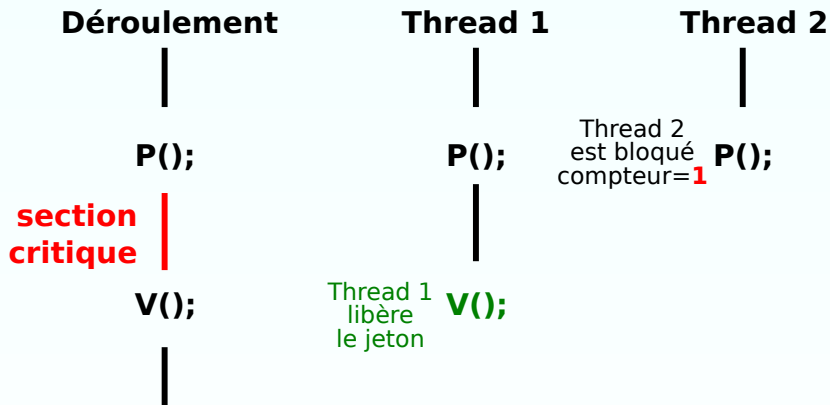
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



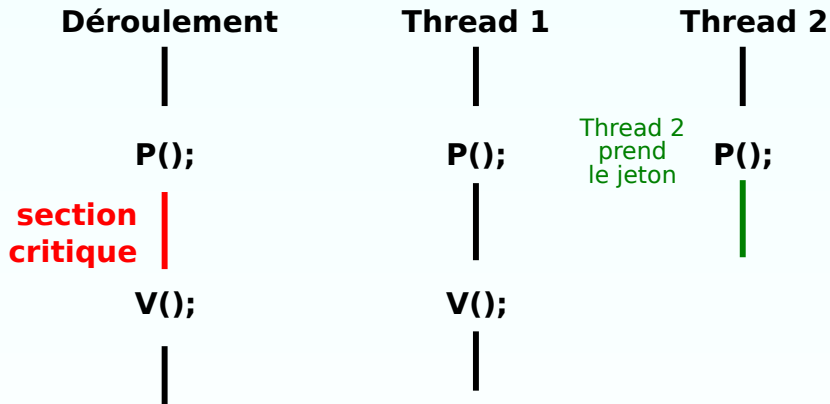
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



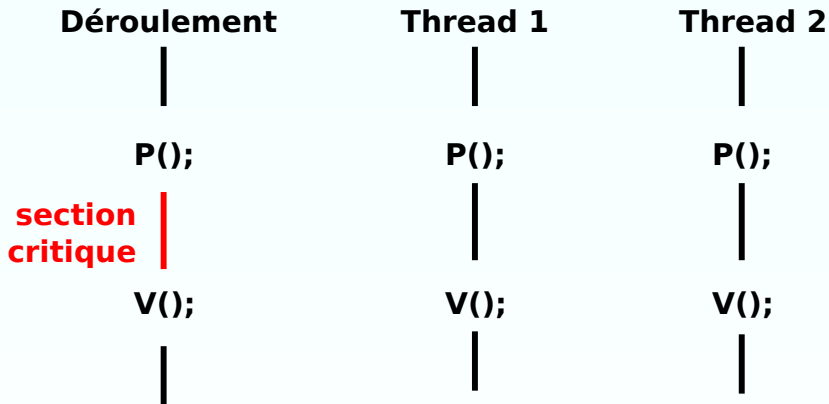
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



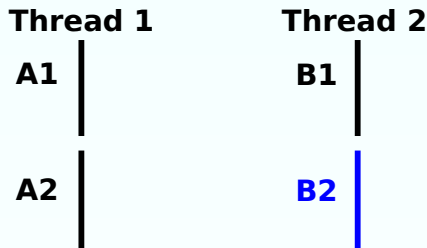
Sémaphores : section critique

init_semaphore (1);



Sémaphores : synchronisation

On considère l'exécution de deux threads concurrents comme suit :

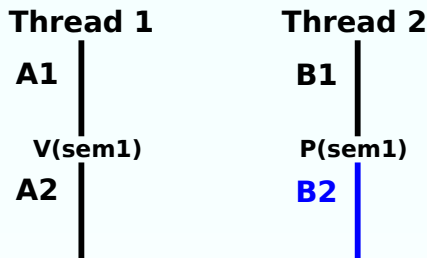


Dans cet exemple, l'interdépendance des threads fait que :

- B2 doit impérativement être exécutée après la section A1 (initialisation dans A1 de variables utilisées dans B2 par exemple)

Sémaphores : synchronisation

On considère l'exécution de deux threads concurrents comme suit :



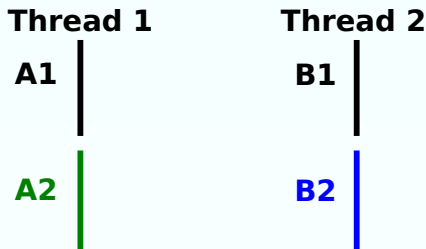
Dans cet exemple, l'interdépendance des threads fait que :

- B2 doit impérativement être exécutée après la section A1 (initialisation dans A1 de variables utilisées dans B2 par exemple)

Valeur initiale du sémaphore : 0

Sémaphores : interdépendance

On considère l'exécution de deux threads concurrents comme suit :

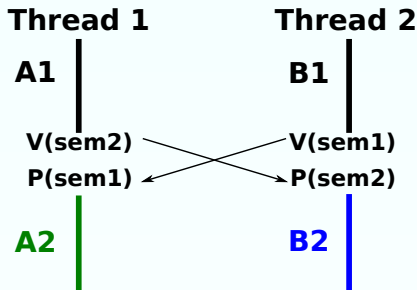


Dans cet exemple, l'interdépendance des threads fait que :

- B2 doit impérativement être exécutée après la section A1
- A2 doit impérativement être exécutée après la section B1

Sémaphores : interdépendance

On considère l'exécution de deux threads concurrents comme suit :



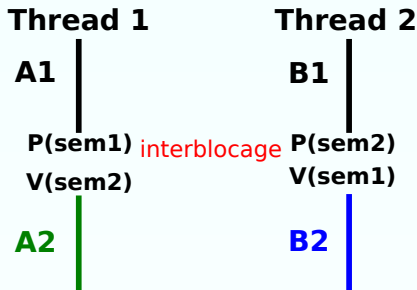
Dans cet exemple, l'interdépendance des threads fait que :

- B2 doit impérativement être exécutée après la section A1
- A2 doit impérativement être exécutée après la section B1

Valeur initiale des sémaphores : 0

Sémaphores : attention à l'interblocage !

On considère l'exécution de deux threads concurrents comme suit :



Dans cet exemple, l'interdépendance des threads fait que :

- B2 doit impérativement être exécutée après la section A1
- A2 doit impérativement être exécutée après la section B1

Valeur initiale des sémaphores : 0

Sémaphores : POSIX

gestion des sémaphores

```
1 #include <semaphore.h>
2
3 int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);
4 int sem_destroy(sem_t *sem);
5 int sem_wait(sem_t *sem);
6 int sem_trywait(sem_t *sem);
7 int sem_post(sem_t *sem);
8 int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval)
```

Remarque : les sémaphores, qui font partie de la norme POSIX, ne sont pas implémentés dans toutes les bibliothèques de threads.

Sémaphores : POSIX

```
int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);
```

→ crée un sémaphore, place sont identificateur à l'endroit pointé par `sem` et l'initialise à `value`. Si `pshared` est nul, le sémaphore est local au processus lourd.

```
int sem_wait(sem_t *sem); int sem_post(sem_t *sem);
```

→ `sem_wait` et `sem_post` équivalents respectifs des primitives P et V de Dijkstra.

```
int sem_trywait(sem_t *sem);
```

→ échoue (au lieu de bloquer) si la valeur du sémaphore est nulle.

```
int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval)
```

→ consulte la valeur courante du sémaphore.

Sémaphores : Exemple

shopping.c (1/2)

```
1  #define NB.CLIENTS 10
2  #define NB.CABINES 3
3  void *essayer(void *arg);
4  sem_t sem;
5
6  int main(int argc, char**argv) {
7      // initialise le semaphore au nombre de cabines disponibles
8      sem_init(&sem, 0, NB.CABINES);
9      pthread_t tid[NB.CLIENTS];
10     int i;
11     printf("_on_cree_%i_clients_(threads)_\n", NB.CLIENTS);
12     for(i=0;i<NB.CLIENTS;i++) {
13         int ret = pthread_create(&tid[i], NULL, essayer, (void*)i);
14         if(ret) {
15             fprintf(stderr, "Impossible_de_creer_le_thread_%d\n", i);
16             return 1;
17         }
18     }
19     void *ret_val;
20     for(i=0;i<NB.CLIENTS;i++) {
21         int ret = pthread_join(tid[i], &ret_val);
22         if(ret) {
23             fprintf(stderr, "Erreur_lors_de_l'attente_du_thread_%d\n", i);
24             return 1;
25         }
26     }
27     printf("_Tous_les_clients_(threads)_ont_effectue_leur_essayage\n");
28     return 0;
29 }
```

Sémaphores : Exemple

shopping.c (2/2)

```
1 void *essayer(void *arg)
2 {
3     int id=(int) arg;
4     int val_sem;
5     sem_getvalue(&sem, &val_sem);
6     printf("client %i : j'ai constate qu'il y avait %i cabines
7           libres, j'essaye d'en avoir une\n", id, val_sem);
8     sem_wait(&sem);
9     printf("client %i : j'ai eu une cabine, j'essaye\n", id);
10    sleep(1);
11    printf("client %i : je libere la place\n", id);
12    sem_post(&sem);
13    return (void*)id;
14 }
```

Exercice : modifiez le déroulement du programme en utilisant `sem_trywait` plutôt que le `sem_wait` bloquant.

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - **Mutex**
 - Conditions

Mutex

Un **Mutex** (*Mutual exclusion*) est une primitive de synchronisation permettant d'éviter que des ressources partagées d'un système ne soient utilisées en même temps.

→ Implémentation efficace d'un **sémaphore binaire**.

Plusieurs algorithmes

- algorithme de Dekker
- algorithme de Peterson

Mutex : Pthread

Mutex pthread

```
1 #include <pthread.h>
2
3 int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *mutex, const
  pthread_mutexattr_t *mutexattr);
4 int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
5
6 int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
7 int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
8 int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
```

```
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *mutex,
                       const pthread_mutexattr_t *mutexattr);
```

→ crée un verrou d'exclusion mutuelle (**mutex**).

- différents types (attributs pointés par **mutexattr**, par défaut **mutexattr = NULL**).
- identificateur du verrou placé dans la variable pointée par **mutex**.

Mutex

```
int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
```

→ détruit le verrou.

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
```

→ tente de bloquer le verrou (met le thread en attente s'il est déjà bloqué).

```
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
```

→ débloque le verrou.

```
int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
```

→ tente de bloquer le verrou, échoue s'il est déjà bloqué.

Mutex : Exemple

course2.c (1/2)

```
1  #define NB_THREADS 5
2  #define MAX 20000
3  volatile int cpt;
4  pthread_mutex_t m;
5  void *courrir(void *arg);
6
7  int main(int argc, char**argv) {
8      pthread_t tid[NB_THREADS];
9      pthread_mutex_init(&m, NULL);
10     cpt=0;
11     int i;
12     for(i=0;i<NB_THREADS;i++) {
13         int ret = pthread_create(&tid[i], NULL, courrir, (void*)i);
14         if(ret) {
15             fprintf(stderr, "Impossible de creer le thread %d\n", i);
16             return 1;
17         }
18     }
19     void *ret_val;
20     for(i=0;i<NB_THREADS;i++) {
21         int ret = pthread_join(tid[i], &ret_val);
22         if(ret) {
23             fprintf(stderr, "Erreur lors de l'attente du thread %d\n", i);
24             return 1;
25         }
26     }
27     pthread_mutex_destroy(&m);
28     printf("cpt vaut %d\n", cpt);
29     return 0;
30 }
```

Mutex : Exemple

course2.c (2/2)

```
1 void *courrir(void *arg)
2 {
3     int id=(int) arg;
4     int i;
5     for( i=0; i<MAX; i++) {
6         {
7             // section critique
8             pthread_mutex_lock(&m);
9             cpt++;
10            pthread_mutex_unlock(&m);
11        }
12    }
13    return (void*) id;
14 }
```

Le programme course2.c est la version “thread-safe” (utilisant un mutex) du programme course.c, qui créer plusieurs threads incrémentant un même compteur global.

Testez les résultats de ces deux programmes.

Plan

- 1 Les processus légers (threads)
 - Utilisation de processus
 - Threads POSIX
 - Gestion des threads
 - Threads et partage de ressources
 - Section critique
- 2 Synchronisation
 - Sémaphores
 - Mutex
 - Conditions

Conditions

Les **conditions** permettent de mettre en attente des processus légers derrière un **mutex**.

→ débloquage de tous les threads bloqués sur une même condition d'un seul coup.

Conditions pthread

```
1 #include <pthread.h>
2
3 int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond,
4 pthread_condattr_t *cond_attr);
5 int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);
6 int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t
7 *mutex);
8 int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);
9 int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);
```

Conditions

```
int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond,  
                      pthread_condattr_t *cond_attr);
```

→ création d'une condition.

```
int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);
```

→ destruction de la condition.

```
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond,  
                      pthread_mutex_t *mutex);
```

→ mise en attente du thread sur la condition

```
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);
```

→ débloquent un thread en attente sur la condition

```
int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);
```

→ débloquent tous les threads en attente sur la condition

Conditions : Exemple

Analysez le fichier source `course3.c`.

Exercice : modifiez celui-ci pour faire une vraie “attente sur condition”.

On s'appuiera par exemple sur une variable partagée `ready` comptabilisant le nombre de threads créés, puis prêts, et déclancheur de la condition départ.